

Géométrie du plan

1 Questions de cours

1. Énoncer et démontrer l'inégalité de Schwarz.
2. Énoncer et démontrer l'inégalité triangulaire pour la norme euclidienne.
3. Soit u un vecteur unitaire du plan. Combien existe-il de vecteurs unitaires orthogonaux à u ? Le montrer, et exprimer leurs coordonnées en fonction de celles de u .

2 Applications du cours

1. On considère le système :

$$\begin{cases} mx + my &= 1 \\ x + my &= m^2 \end{cases}$$

- (i) Pour quels $m \in \mathbb{R}$ ce système a-t-il une unique solution? Dans ce cas, la donner.
 - (ii) Dans le(s) autre(s) cas, quelle est la solution du système?
2. Soit \mathcal{D} la droite d'équation $3y - 5x + 12 = 0$. Calculer la distance de $M = (8, -5)$ à la droite \mathcal{D} .
 3. Soient $u = (3, 1)$ et $v = (-2, 6)$. Calculer l'angle orienté (u, v) .

3 Exercices

1. Soit \mathcal{H} la courbe représentative de la fonction $f : x \mapsto \frac{1}{x}$ dans un repère orthonormal. Si A, B, C sont trois points de \mathcal{H} , montrer que l'orthocentre du triangle (ABC) est sur \mathcal{H} .
2. Dans le plan muni d'un repère orthonormé, déterminer et tracer les ensembles \mathcal{A} et \mathcal{B} définis par

$$\begin{aligned} \mathcal{A} &= \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid x^2 + (|y| + 1)^2 = 1\} \\ \mathcal{B} &= \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid x^2 + (|y| - 1)^2 = 1\} \end{aligned}$$

3. On munit \mathbb{R}^2 du repère canonique (O, i, j) . Soit \mathcal{M} l'ensemble des points (x, y) vérifiant

$$x^2 - y^2 = 1.$$

- Soit $\mathcal{R}' = (O, u, v)$ le repère obtenu par rotation de $\frac{\pi}{4}$ de (O, i, j) . Donner l'équation de \mathcal{M} dans \mathcal{R}' .
4. Donner une méthode générale pour déterminer les droites contenant A et tangentes à un cercle \mathcal{C} . Appliquer cette méthode quand :

- (i) $A = (2, 3)$ et \mathcal{C} d'équation $x^2 + y^2 - 2x + \frac{4}{5} = 0$.
- (ii) $A = (0, 0)$ et \mathcal{C} d'équation $x^2 + y^2 - 2x - 2y - 2 = 0$.

5. Soient A, B, C, D quatre points du plan euclidien. Montrer que

$$\langle \vec{DA}, \vec{BC} \rangle + \langle \vec{DB}, \vec{CA} \rangle + \langle \vec{DC}, \vec{AB} \rangle = 0.$$

En déduire que les hauteurs d'un triangle sont toujours concourantes.

6. Soient \mathcal{D} une droite du plan euclidien, et n un entier positif.
Montrer qu'il existe un point P_0 en dehors de la droite \mathcal{D} et des points P_1, \dots, P_n sur \mathcal{D} tels que la distance entre tout couple de ces points soit un entier strictement positif.
7. Soient A et B deux points du plan, et α et β deux réels tels que $\alpha + \beta \neq 0$. Pour tout réel k , étudier l'ensemble \mathcal{E}_k des points M du plan tels que

$$\alpha MA^2 + \beta MB^2 = k.$$

8. Soient $\Delta : y = 2$ et $A = (2, 3)$. Donner l'équation cartésienne des points équidistants de Δ et A .
9. Soit \mathcal{C} un cercle de centre O du plan, et soit P un point quelconque. On prend d une droite qui passe par P et qui coupe \mathcal{C} en deux points (éventuellement confondus) A et B .

Montrer que $\langle \vec{PA}, \vec{PB} \rangle$ ne dépend que de \mathcal{C} et non de d .

Soient A, B, C et D quatre points tels que (AB) et (CD) se coupent en P . Montrer que

$$A, B, C, D \text{ cocycliques} \Leftrightarrow \langle \vec{PA}, \vec{PB} \rangle = \langle \vec{PC}, \vec{PD} \rangle.$$

4 Corrections

4.1 Cours

1. L'inégalité de Schwarz est

$$|\langle u, v \rangle| \leq \|u\| \|v\|.$$

Pour la montrer, on considère $f(t) = \langle u + tv, u + tv \rangle$. Si $v = 0$, l'inégalité est évidente, et sinon

$$f(t) = t^2 \|v\|^2 + 2t \langle u, v \rangle + \|u\|^2$$

est un trinôme du second degré.

De plus, $f(t)$ est positif pour tout réel t , et donc le discriminant du trinôme est négatif, *ergo* l'inégalité demandée.

2. L'inégalité triangulaire est

$$\|u + v\| \leq \|u\| + \|v\|.$$

Pour la montrer, on écrit $\|u + v\|^2 = \|u\|^2 + \|v\|^2 + 2\langle u, v \rangle$, et on utilise l'inégalité de Schwarz.

3. On peut écrire $u = (\cos \theta, \sin \theta)$ et $v = (\cos \varphi, \sin \varphi)$. Alors $\langle u, v \rangle = \cos(\theta - \varphi)$.

Donc u et v sont orthogonaux si et seulement si $\theta - \varphi = \pm \frac{\pi}{2} \pmod{2\pi}$, ce qui donne exactement deux valeurs de φ possibles.

Si $u = (a, b)$, alors ces solutions sont $v = \pm(-b, a)$.

4.2 Applications

1. On regarde le déterminant du système :

$$\begin{vmatrix} m & m \\ 1 & m \end{vmatrix} = m^2 - m.$$

Donc le système admet une unique solution si et seulement si $m^2 - m \neq 0$, i.e $m \neq 0$ ou $m \neq 1$. Dans ces cas, les formules de Cramèr nous donnent la solution :

$$x = -m - 1 \text{ et } y = m + \frac{1}{m} + 1.$$

Si $m = 0$, le système se réduit à $x = 0$.

Si $m = 1$, le système devient $x + y = 1$, soit $y = 1 - x$.

2. On a

$$\text{dist}(M, \mathcal{D}) = \frac{|-15 - 40 + 12|}{\sqrt{9 + 25}} = \frac{43}{\sqrt{34}}.$$

3. On a $(u, v) = \frac{\pi}{2}$.

4.3 Exercices

1. Soient respectivement a, b et c les abscisses de A, B et C .

$M = (x, y)$ est sur la hauteur issue de A si et seulement si $\langle \vec{AM}, \vec{BC} \rangle = 0$. On en déduit l'équation de cette hauteur :

$$h_A : x - \frac{y}{cb} = a - \frac{1}{abc}.$$

De même, on trouve

$$h_B : x - \frac{y}{ac} = b - \frac{1}{abc}.$$

On en déduit, en résolvant un système, les coordonnées de l'orthocentre de (ABC) :

$$H = \left(-\frac{1}{abc}, -abc \right).$$

Ses coordonnées vérifient bien l'équation de \mathcal{H} , et donc H est bien sur \mathcal{H} .

2. (i) Le point $M = (x, y)$ est dans \mathcal{A} si et seulement si $x^2 + |y|^2 + 2|y| + 1 = 1$, i.e $|y| = -\frac{x^2 + y^2}{2}$. C'est impossible, et donc $\mathcal{A} = \emptyset$.

(ii) Soit $M = (x, y)$. On a

$$\begin{aligned} M \in \mathcal{B} &\Leftrightarrow x^3 + |y|^2 - 2|y| + 1 = 1 \\ &\Leftrightarrow |y| = \frac{x^2 + y^2}{2} \\ &\Leftrightarrow \begin{cases} y = \frac{x^2 + y^2}{2} \\ y = -\frac{x^2 + y^2}{2} \end{cases} \\ &\Leftrightarrow \begin{cases} x^2 + y^2 - 2y = 0 \\ x^2 + y^2 + 2y = 0 \end{cases} \end{aligned}$$

\mathcal{B} est donc la réunion de deux cercles : celui centré en $(0, 1)$ de rayon 1 et celui centré en $(0, -1)$ de rayon 1.

3. On a $e_1 = \frac{1}{\sqrt{2}}(1, 1)$ et $e_2 = \frac{1}{\sqrt{2}}(-1, 1)$. Par les formules de changement de repère, si M est de coordonnées (x', y') dans \mathcal{R}' et (x, y) dans \mathcal{R} , on a

$$(x, y) = \frac{1}{\sqrt{2}}(x' - y', x' + y').$$

Ainsi,

$$M \in \mathcal{H} \Leftrightarrow y' = \frac{-1}{2x'}.$$

4. On remarque que si le point de tangence est M et Ω le centre du cercle, alors $(\Omega M) \perp (AM)$, et donc M est sur le cercle de diamètre $[\Omega A]$.

(i) On a ici $\Omega = (1, 0)$. L'équation du cercle de diamètre $[\Omega A]$ a pour équation $x^2 + y^2 - 3x - 3y + 2 = 0$. Les coordonnées des points de contact des tangentes issues de A vérifient donc

$$\begin{cases} x^2 + y^2 - 2x + \frac{4}{5} & = 0 \\ x^2 + y^2 - 3x - 3y + 2 & = 0 \end{cases}$$

Ceci nous donne après résolution deux solutions

$$M_1 = \left(\frac{3}{5}, \frac{1}{5} \right) \text{ et } M_2 = \left(\frac{36}{25}, -\frac{2}{25} \right).$$

On en déduit les équations des droites correspondantes.

(ii) Ici, on n'a pas de solutions.

5. On introduit un point O quelconque. On doit alors montrer que :

$$\langle \vec{DO} + \vec{OA}, \vec{BO} + \vec{OC} \rangle + \langle \vec{DO} + \vec{OB}, \vec{CO} + \vec{OA} \rangle + \langle \vec{DO} + \vec{OC}, \vec{AO} + \vec{OB} \rangle = 0.$$

On développe, et on trouve le résultat.

Soit maintenant (ABC) un triangle quelconque. On trace les hauteurs issues de A et de B , et on note H leur point d'intersection.

On a alors $\langle \vec{HA}, \vec{BC} \rangle = \langle \vec{DB}, \vec{CA} \rangle = 0$ par définition de "hauteur". Par l'égalité précédente, on a donc $\langle \vec{DC}, \vec{AB} \rangle = 0$, d'où le résultat cherché.

6. On peut supposer que \mathcal{D} est la droite d'équation $y = 0$. On fixe $0 < q_0 < \dots < q_n$ une suite d'entiers strictement croissante.

On pose pour tout $0 \leq k \leq n$:

$$a_k = q_0 \cdots q_{k-1} \text{ et } b_k = q_k \cdots q_n.$$

On choisit ensuite nos points : $P_0 = (0, 2b_0)$ et $P_k = (a_k^2 - b_k^2, 0)$.

$k \mapsto a_k^2 - b_k^2$ est strictement croissante, donc tous les P_k sont distincts, et on a, comme $a_k b_k = b_0$:

$$\begin{aligned} \text{dist}(P_0, P_k)^2 &= (a_k^2 - b_k^2)^2 + (2b_0^2)^2 \\ &= (a_k^2 + b_k^2)^2 \end{aligned}$$

7. On introduit G le barycentre de (A, α) et (B, β) . On a alors

$$\vec{MA} = \vec{MG} + \vec{GA} \text{ et } \vec{MB} = \vec{MG} + \vec{GB}.$$

On a donc

$$MA^2 = MG^2 + GA^2 + 2 \langle \vec{GA}, \vec{MG} \rangle,$$

et de même pour MB^2 .

On en déduit, en utilisant $\alpha \vec{GA} + \beta \vec{GB} = 0$, que

$$\alpha MA^2 + \beta MB^2 = (\alpha + \beta) MG^2 + \alpha GA^2 + \beta GB^2.$$

On en déduit donc que \mathcal{E}_k est, selon le signe de $k - \alpha GA^2 - \beta GB^2$, l'ensemble vide, un point ou un cercle.

8. On a, pour un point $M = (x, y)$:

$$\text{dist}(M, \mathcal{D})^2 = |y - 2|^2 \text{ et } \text{dist}(M, A)^2 = (x - 2)^2 + (y - 3)^2.$$

Donc M est équidistant de \mathcal{D} et A si et seulement si

$$\begin{aligned}(y - 2)^2 &= (x - 2)^2 + (y - 3)^2, \\ y^2 - 4y + 4 &= x^2 - 4x + 4 + y^2 - 6y + 9, \\ x^2 - 4x - 2y + 9 &= 0, \\ y &= \frac{-x^2 + 4x - 9}{2}.\end{aligned}$$

9. Indication : On pourra introduire le point A' intersection de la droite perpendiculaire à (AB) passant par B avec \mathcal{C} .

On a alors

$$\begin{aligned}\langle \vec{PA}, \vec{PB} \rangle &= \langle \vec{PA}, \vec{PA'} + \vec{A'B} \rangle \\ &= \langle \vec{PA}, \vec{PA'} \rangle + \vec{0} \\ &= \langle \vec{PO} + \vec{OA}, \vec{PO} + \vec{OA'} \rangle \\ &= PO^2 - R^2\end{aligned}$$

Le sens direct se fait directement par le résultat précédent. Pour le sens réciproque :

soit \mathcal{C} le cercle qui passe par A, B, C , et soit D' le point d'intersection de ce cercle avec (CD) . On a alors :

$$\langle \vec{PC}, \vec{PD'} \rangle = \langle \vec{PA}, \vec{PB} \rangle = \langle \vec{PC}, \vec{PD} \rangle.$$

Donc $D = D'$ (faire un dessin) et donc les points sont cocycliques.